

Автономная некоммерческая образовательная организация высшего образования  
“Сколковский институт науки и технологий”

*На правах рукописи*

Вадим Вячеславович Прокофьев

**ИНТЕГРИРУЕМЫЕ ИЕРАРХИИ НЕЛИНЕЙНЫХ ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНЫХ УРАВНЕНИЙ  
И МНОГОЧАСТИЧНЫЕ СИСТЕМЫ**

*Резюме диссертации на соискание учёной степени  
кандидата математических наук*

Научный руководитель:  
доктор физико-математических наук,  
профессор  
Забродин Антон Владимирович

Москва – 2022

# Введение

Одной из важнейших черт, характеризующих интегрируемые системы является их нетривиальная взаимосвязь между собой. В частности, существует связь между интегрируемыми спиновыми цепочками, интегрируемыми иерархиями нелинейных уравнений в частных производных и классическими моделями многих тел.

В этой диссертации изучается динамика полюсов сингулярных решений интегрируемых иерархий типа КП и показывается, что она изоморфна динамике частиц в многочастичных интегрируемых системах на уровне иерархий. Такая связь между двумя разными типами интегрируемых систем была давно известна в качестве гипотезы. Связь между нелинейными интегрируемыми уравнениями и системы многих тел была впервые исследована в основополагающей статье (Airault et al. [1977]). А после работ (Krichever [1978], Krichever [1980], Krichever and Zabrodin [1995]) было показано, что для первых нетривиальных времен динамика полюсов соответствует движению частиц в системе типа Калоджеро-Мозера для стандартного гамильтониана. Позже в работах (Shiota [1994], Haine [2007], Zabrodin [2020]) эта связь была расширена до уровня иерархий, однако лишь для рациональных и тригонометрических решений, которые являются вырождением более общих эллиптических решений.

В серии статей, представленных в этой диссертации, авторами расширяется связь между интегрируемыми иерархиями и системами многих частиц типа Калоджеро для трех различных иерархий, таких как КП, 2D-решетка Тоды и матричное КП, до наиболее общих эллиптических решений. Основные результаты этой работы заключаются в том, что авторы устанавливают связь между спектральными кривыми эллиптических систем многих тел и гамильтониана

ми, отвечающими за динамику полюсов для старших времен соответствующих иерархии. Кроме того, методы, разработанные в этих статьях, могут быть использованы для обнаружения динамики полюсов для сингулярных решений других иерархий.

Данное исследование основано на пяти статьях, в которых я являюсь одним из соавторов. В этих статьях изучается связь между интегрируемыми иерархиями нелинейных дифференциальных уравнений и интегрируемых многочастичных систем. В них получен наиболее общий результат для таких иерархий как КП, двумеризованная цепочка Тоды и матричное КП.

# Глава 1

## Исторический очерк

### 1.1 Нелинейные дифференциальные иерархии

Уравнение Кортевега – де Фриза (1.1) это одно из первых примеров интегрируемых уравнений, изученных человечеством. Оно впервые было получено в работе (Boussinesq [1877]) и заново открыто в (Kortevog, D.J. and de Vries, G. [1895]), в попытках описать математически явление уединенных волн, описанных Расселом в (Russel [1844]).

$$4u_t - 12uu_x - u_{xxx} = 0 \tag{1.1}$$

Однако, тот факт, что это уравнение содержит в себе бесконечно много сохраняющихся величин  $I_i = \int_{-\infty}^{\infty} Q_i(x, t) dx$  Был доказан почти век спустя в (Miura et al. [1968]). В этой работе автор нашел формулу для произвольного  $Q_{2m+1}$  выразив его как полином от  $u, u', u'', \dots$ , где  $u' \equiv u_x \equiv \partial u$  :

$$\begin{aligned} Q_{-1}[u] &= u, & Q_1[u] &= \frac{u^2}{2}, \\ Q_3[u] &= \frac{u^3}{3} - \frac{u_x^2}{12}, & Q_5[u] &= \frac{u^4}{4} - \frac{uu_x^2}{4} + \frac{u_{xx}^2}{360}, \\ \dots\dots\dots & & \dots\dots\dots & \end{aligned}$$

В тот же год в работе (Lax [1968]) было показано, что уравнение (1.1) может

быть переписано через дифференциальные операторы

$$L_t = [A_3, L] = A_3L - LA_3. \quad (1.2)$$

Данная форма записи уравнений стала называться Лаксовой формой.

В (1.2)  $L$  и  $A_3$  имеют следующий вид:

$$L = \partial_x^2 + u \quad (1.3)$$

$$A_3 = \partial_x^3 + \frac{3}{2}u\partial_x + \frac{3}{4}u_x = \partial^3 + \frac{3}{4}u\partial_x + \frac{3}{4}\partial_x u \quad (1.4)$$

В последней формуле оператор записан в кососимметричной форме для стандартно определенного скалярного произведения  $(f, g) = \int_{-\infty}^{\infty} f(x)g(x)dx$ .

Из уравнение (1.2) следует, что  $L(t) = U(t)L(0)U^{-1}(t)$ , где  $U(t)$  унитарный оператор. В этом случае оператор  $A$  имеет вид  $A_3 = U^\dagger U_t = -U_t^\dagger U$  что означает, что он кососимметричный.

Лакс также исследовал обобщение своей конструкции на случай высших уравнений КдФ. Он ввел кососимметрические операторы

$$A_{2n+1} = \partial_x^{2n+1} + \sum_{i=1}^n (b_i \partial_x^{2i-1} + \partial_x^{2i-1} b_i) \quad (1.5)$$

и подставил их вместо  $A_3$  в уравнение (1.2). Условие того, что  $L_{t_{2n+1}} = [A_{2n+1}, L]$  просто функция а не дифференциальный оператор накладывает  $n$  уравнений из которых можно определить  $n$  коэффициентов  $b_i$ , а само уравнение задает старшее уравнение КдФ

$$u_{t_{2n+1}} = K_{2n+1}(u). \quad (1.6)$$

Бесконечный система уравнений такого вида называется иерархией.

В работе (Zakharov and Fadeev [1971]) было показано, что уравнение КдФ имеет Гамильтонов вид:

$$u_t = \frac{d}{dx} \frac{\delta I_3[u]}{\delta u(x)}. \quad (1.7)$$

Тут дифференциальный оператор  $\frac{d}{dx}$  служит бесконечномерным аналогом сим-

плектической формы  $\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$  в теории интегрируемых систем.

Кроме того старшие уравнения иерархии можно переписать в аналогичной форме

$$u_{t_n} = \frac{d}{dx} \frac{\delta I_n[u]}{\delta u(x)}. \quad (1.8)$$

Это показывает, что уравнение КдФ можно рассматривать как бесконечномерный аналог классической интегрируемой системы.

Это наблюдение побудило желание связать уравнение КдФ с какой-то известной или неизвестной конечномерной интегрируемой системой. В основополагающей статье ([Airault et al. \[1977\]](#)) показана связь между классом эллиптических решений КдФ и так называемой системой Калоджеро-Мозера. Система Калоджеро-Мозера (1.17) описывает динамику нерелятивистских частиц на комплексной прямой с попарным взаимодействием каждой частицы друг с другом ([Calogero \[1971\]](#), [Calogero \[1975\]](#)).

Однако в динамика полюсов описывалась не в общем случае, а в особом локусом. Более естественная связь возникает между трехмерным обобщением иерархии КдФ - иерархией Кадомцева – Петвиашвили (или просто КП) и системой Калоджеро Мозера. Иерархия КП, как и иерархия КдФ, является обобщением нелинейного дифференциального уравнения, называемого уравнением КП.

$$3u_{yy} = (4u_t - 12uu_x - u_{xxx})_x \quad (1.9)$$

Уравнение Кадомцева-Петвиашвили впервые появляется в работе ([Kadomtsev and Petviashvili \[1970\]](#)), в которой авторы вывели это уравнение в качестве модели для исследования эволюции длинных ионно-звуковых волн малой амплитуды, распространяющихся в плазме под действием длинных поперечных возмущений. В отсутствие поперечной динамики эта задача описывается уравнением КдФ. Вскоре уравнение КП стало использоваться как естественное расширение классического уравнения КдФ на два пространственных измерения.

В статье ([Dryoma \[1974\]](#)) было предложено представление Лакса для урав-

нения КП:

$$L_t = [A, L] \quad (1.10)$$

с  $L = \partial_y + \partial_x^2 + 2u$  и  $A = \partial_x^3 + 3u\partial_x + \int^x u_y dx$ .

Однако, более естественный способ описать уравнение КП был предложен в (Sato [1983]), где автор выписал всю иерархию

Основная идея статьи состояла в том что бы рассмотреть псевдодифференциальный оператор

$$\mathcal{L} = \partial + \sum_{m=1}^{\infty} u_m \partial^{-m} \quad (1.11)$$

тут  $\partial$  обычный дифференциальный оператор действующий на  $x$ , обладающий обычными коммутационными соотношениями  $\partial f = f' + f\partial$ . Умножая обе части этого равенства на  $\partial^{-1}$  слева и справа, получим  $\partial^{-1} f = f\partial^{-1} - \partial^{-1} f'\partial^{-1}$ . Повторяя эту процедуру несколько раз, приходим к формуле:

$$\partial^{-n} f = \sum_{k \geq 0} (-1)^k \binom{k+n-1}{k} f^{(k)} \partial^{-n-k}, \quad (1.12)$$

напоминающей правило для обычной производной

$$\partial^n f = \sum_{k=0}^n \binom{n}{k} f^{(k)} \partial^{n-k}. \quad (1.13)$$

Уравнения иерархии КП эквивалентны условию совместности системы уравнений Лакса:

$$\partial_{t_n} \mathcal{L} = [\mathcal{A}_n, \mathcal{L}]. \quad (1.14)$$

Где  $\mathcal{A}_n$  дифференциальный оператор порядка  $n$  со старшим коэффициентом единицей. Уравнение (1.14) должно иметь смысл, то есть псевдодифференциальный оператор справа должен иметь нулевую дифференциальную часть. Простейший способ этого добиться это взять  $\mathcal{A}_n$  как чисто дифференциальную часть от  $\mathcal{L}^n$ . Это можно описать, используя стандартные обозначения  $\mathcal{A}_n = (\mathcal{L}^n)_+$ . Действительно, так как  $[\mathcal{L}^n, \mathcal{L}] = 0$   $[\mathcal{A}_n, \mathcal{L}] = -[\mathcal{L}^n - \mathcal{A}_n, \mathcal{L}]$ , а  $\mathcal{L}^n - \mathcal{A}_n$

имеет нулевую дифференциальную часть, очевидно, что у  $[\mathcal{A}_n, \mathcal{L}]$  тоже нулевая дифференциальная часть.

Покажем, что  $\partial_{t_n} \partial_{t_m} \mathcal{L} - \partial_{t_m} \partial_{t_n} \mathcal{L} = 0$ .

$$\begin{aligned} \partial_{t_n} \partial_{t_m} \mathcal{L} - \partial_{t_m} \partial_{t_n} \mathcal{L} &= \partial_{t_n} [(\mathcal{L}^m)_+, \mathcal{L}] - \partial_{t_m} [(\mathcal{L}^n)_+, \mathcal{L}] = \\ &= [(\mathcal{L}^n)_+, \mathcal{L}^m]_+ \mathcal{L} + (\mathcal{L}^m)_+ [(\mathcal{L}^n)_+, \mathcal{L}] - \mathcal{L} [(\mathcal{L}^n)_+, \mathcal{L}^m]_+ - [(\mathcal{L}^n)_+, \mathcal{L}] (\mathcal{L}^m)_+ - (n \leftrightarrow m) = \\ &= (\mathcal{L}^n)_+ (\mathcal{L}^m)_+ \mathcal{L} + [(\mathcal{L}^n)_+, (\mathcal{L}^m)_-]_+ \mathcal{L} + \mathcal{L} (\mathcal{L}^m)_+ (\mathcal{L}^n)_+ - \mathcal{L} [(\mathcal{L}^n)_+, (\mathcal{L}^m)_-]_+ - (n \leftrightarrow m) \\ &= [(\mathcal{L}^n, \mathcal{L}^m)_+ \mathcal{L} - \mathcal{L} [(\mathcal{L}^n, \mathcal{L}^m)_+]] = 0. \end{aligned}$$

заметим, что случай  $n = 1$  означает, что  $\mathcal{A}_1 = \partial$ , то есть  $\partial_{t_1} = \partial_x = \partial$  и зависимость от  $x$  можно восстановить  $u(x, t_1, t_2, \dots) = u(t_1 + x, t_2, \dots)$ .

Само уравнение КП является условием совместности системы с  $n = 2, 3$  и может быть переписано в форме уравнения нулевой кривизны.

$$\partial_{t_3} \mathcal{A}_2 - \partial_{t_2} \mathcal{A}_3 + [\mathcal{A}_2, \mathcal{A}_3] = 0 \quad (1.15)$$

тут за  $t_2, t_3$  обозначены переменные  $y, t$  из (1.9).

Старшие уравнения КП получаются аналогично из условий для произвольных времен.

$$\partial_{t_n} \mathcal{A}_m - \partial_{t_m} \mathcal{A}_n + [\mathcal{A}_m, \mathcal{A}_n] = 0. \quad (1.16)$$

В серии работ (Krichever [1978], Krichever [1980]) Кричевер показал, что функция  $u = c + 2 \sum_{j=1}^n \wp(x - x_j(y, t))$  является решением уравнения (1.9) тогда и только тогда, когда зависимость  $x_i$  от  $y$  задается динамикой эллиптической системы Калоджеро-Мозера.

$$H = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n p_i^2 - 2 \sum_{i \neq j} \wp(x_i - x_j) \quad (1.17)$$

Динамика  $x_i$  по  $t = t_3$  задается Гамильтоновым потоком этой же системы, задаваемым Гамильтонианом, кубичным по импульсам.

В (1.17)  $\wp(x)$ –  $\wp$  функция Вейерштрасса, которую можно рассматривать как



усреднение  $x^{-2}$  по решетке:

$$\wp(x; \omega_1, \omega_2) = \frac{1}{x^2} + \sum_{(m,n) \neq (0,0)} \left( \frac{1}{(x + 2\omega_1 m + 2\omega_2 n)^2} - \frac{1}{(2\omega_1 m + 2\omega_2 n)^2} \right). \quad (1.18)$$

Хорошо известно, что  $\wp$  функция Вейерштрасса становится элементарной функцией, если одна или обе  $\omega$  равны бесконечности. Во втором случае очевидно, что  $\wp(x)$  становится просто  $x^{-2}$ . Если же мы берем предел  $\omega_1 \rightarrow \infty$ , то, положив  $\omega_2 = \frac{\pi i}{\gamma}$ , мы получим, что

$$\wp(x; \omega_1, \omega_2) \rightarrow \frac{\gamma^2}{\sinh^2(\gamma x)} + \frac{1}{3}\gamma^2. \quad (1.19)$$

Эти пределы называются рациональным и тригонометрическим вырождением эллиптических функций.

## 1.2 Многочастичные системы

Еще один объектом исследования в моей диссертации - это классические системы многих тел, интегрируемые по Лиувиллю, т.е. содержащие максимальное количество независимых интегралов движения. Первой открытой системой такого рода многих тел была цепочка Toda, исследованная в работах (Toda [1967a], Toda [1967b]). Количество частиц в данной системе произвольно, рассматривается взаимодействие только между соседними частицами. Гамильтониан ее может быть записан в виде

$$H = \sum_{i=1}^n \frac{p_i^2}{2} + \sum_{i=1}^{n-1} e^{x_i - x_{i+1}}, \quad (1.20)$$

а уравнения движения которые из него получаются

$$\ddot{x}_1 = e^{x_1 - x_2} \quad (1.21)$$

$$\ddot{x}_i = e^{x_i - x_{i+1}} - e^{x_{i-1} - x_i} \quad \text{for } 1 < i < n \quad (1.22)$$

$$\ddot{x}_n = -e^{x_{n-1} - x_n}. \quad (1.23)$$

Позже, в (Calogero [1971]) была найдена система частиц, которая в которой все частиц взаимодействовали друг с другом. Однако Калоджеро рассмотрел только квантовую интегрируемость данной системы которую сейчас знают как систему Калоджера или рациональный предел системы Калоджеро-Мозера.

$$H = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^n p_i^2 - 2 \sum_{i \neq j} \frac{1}{(x_i - x_j)^2} \quad (1.24)$$

Позже в (Sutherland [1972]) была изучена более общая система с потенциалом взаимодействия  $\sin^{-2}(x_i - x_j)$ , однако снова только в квантовом случае.

Классическая интегрируемость этих систем была доказана в работах (Calogero and Marchioro [1974], Moser, J. [1974]). В последней работе Мозер показал, что уравнение движения допускают Лаксову форму, т.е. система (1.24) может быть переписана в виде

$$\dot{L} = [M, L], \quad (1.25)$$

где  $L$  и  $M$   $n \times n$  матрицы с матричными элементами

$$L_{ij} = \delta_{ij} p_i + \frac{(1 - \delta_{ij})}{x_i - x_j} \quad (1.26)$$

$$M_{ij} = -2\delta_{ij} \sum_{k \neq i} \frac{1}{(x_i - x_k)^2} + \frac{2(1 - \delta_{ij})}{(x_i - x_j)^2} \quad (1.27)$$

в рациональном и

$$L_{ij} = \delta_{ij} p_i + (1 - \delta_{ij}) \coth(\gamma(x_i - x_j)) \quad (1.28)$$

$$M_{ij} = 2\delta_{ij} \sum_{k \neq i} \frac{1}{\sinh^2(\gamma(x_i - x_k))} - \frac{2(1 - \delta_{ij})}{\sinh^2(\gamma(x_i - x_j))} \quad (1.29)$$

в тригонометрическом случаях.

Матрица Лакса  $L$  оказывается важным объектом исследования классических интегрируемых систем. Уравнение (1.25) появляется почти во всех известных интегрируемых системах с некоторыми важными исключениями, такими как двойная эллиптическая система (Braden et al. [2000]) и система, которую

можно получить из иерархий БКП (Rudneva and Zabrodin [2020]). Было показано, что  $I_m \text{tr} L^m$  являются не только сохраняющимися величинами, что очевидно из уравнения (1.25), но они также коммутируют друг с другом, что делает первые  $n$  из них интегралами движения.

В итоге в работе (Calogero [1975]) было получено эллиптическое обобщение (1.17). Для эллиптического случая представление Лакса остается верным, но матрицы  $L$  и  $M$  теперь зависят от дополнительного параметра  $\lambda$ , который не входит в уравнения движения.

$$L_{ij} = \delta_{ij} p_i + (1 - \delta_{ij}) \Phi(x_i - x_j, \lambda) \quad (1.30)$$

$$M_{ij} = -2\delta_{ij} \sum_{k \neq i} \wp(x_i - x_k) - 2(1 - \delta_{ij}) \Phi'(x_i - x_j, \lambda) \quad (1.31)$$

тут  $\Phi(x, \lambda)$  – функция Ламе и  $\Phi'(x, \lambda) = \partial_x \Phi(x, \lambda)$

$$\Phi(x, \lambda) = \frac{\sigma(x)\sigma(\lambda)}{\sigma(\lambda+x)} e^{-x\zeta(\lambda)} \quad (1.32)$$

$$\sigma(x) = \sigma(x; \omega_1, \omega_2) = x \prod_{s \neq 0} \left(1 - \frac{x}{s}\right) e^{\frac{x}{s} + \frac{x^2}{2s^2}}, \quad s = 2m\omega_1 + 2n\omega_2 \quad (1.33)$$

с целыми  $m, n$ .  $\zeta(x) = \partial_x \log(\sigma(x))$  and  $\wp(x) = -\zeta'(x)$ .

Для исследования соответствия между системами многих тел и нелинейной дифференциальной иерархией в эллиптическом случае становится существенным зависимость матриц Лакса от  $\lambda$ . В тригонометрических и рациональных пределах такая зависимость может быть легко отделена.

$$L^{tr(rat)} = L^{ell}(\lambda) \Big|_{ell \rightarrow tr(rat)} + (E - I) f^{tr(rat)}(\lambda), \quad (1.34)$$

где  $f^{tr}(\lambda) = \gamma(\coth(\gamma\lambda) - 1)$  и  $f^{rat}(\lambda) = \frac{1}{\lambda}$ .

Тут  $E$  – матрица, состоящая из одних единиц, а  $I$  – единичная матрица.

Поскольку  $\text{tr} L^m(\lambda)$  в эллиптическом случае зависят от  $\lambda$ , они не могут служить интегралами движения. Однако, в работе (d'Hoker and Phong [1998]) было

найденно следующее выражение для спектральной кривой:

$$\det(z + \zeta(\lambda) - L(\lambda)) = \frac{\sigma(\lambda - \partial_z)}{\sigma(\lambda)} I(z) \quad (1.35)$$

тут  $I(z)$  полином степени  $n$  с коэффициентами – интегралами движения.

$$I(k) = \sum_{m=0}^n I_n z^{n-m} \quad (1.36)$$

$$I_m = e_m(\mathbf{p}) + \sum_{l=1}^{[m/2]} \sum_{\substack{|S_i \cap S_j| = 2\delta_{ij} \\ 1 \leq i, j \leq l}} e_{m-2l}(\mathbf{p}_{(\cup_{i=1}^l S_i)^c}) \prod_{i=1}^l \wp(S_i) \quad (1.37)$$

Где мы используем следующие обозначения  $e_r(\mathbf{p})$  элементарный симметрический полином в переменных  $\{p_i | 1 \leq i \leq n\}$ ,  $e_r(\mathbf{p}_S)$  элементарный симметрический полином в переменных  $\{p_i | i \in S\}$ ,  $S^c$  – дополнение множества  $S$ .  $\wp(S)$  где  $S = \{i, j\}$  множество мощности два  $\wp(x_i - x_j)$ . Несколько примеров:

$$\begin{aligned} I_0 &= 1 \\ I_1 &= \sum p_i \\ I_2 &= \sum' \left( \frac{1}{2!} p_i p_j + \frac{1}{2!} \wp(x_i - x_j) \right) \\ I_3 &= \sum' \left( \frac{1}{3!} p_i p_j p_k + \frac{1}{2!} p_i \wp(x_j - x_k) \right) \\ I_4 &= \sum' \left( \frac{1}{4!} p_i p_j p_k p_l + \frac{1}{2! \cdot 2!} p_i p_j \wp(x_k - x_l) + \frac{1}{2 \cdot (2!)^2} \wp(x_i - x_j) \wp(x_k - x_l) \right). \end{aligned}$$

Здесь  $\sum'$  означает суммирование по всем различным индексам. Коэффициенты подобраны так, что бы после суммирования каждый член входил с коэффициентом 1.

В (Shiota [1994]) было показано, что что бы функция  $u(x, \mathbf{t}) = 2 \sum_{i=1}^n (x - x_i(\mathbf{t}))^{-2}$  была решением всей иерархии КП (1.14), динамика полюсов  $x_i$  по времени  $t_m$  должна совпадать с динамикой частиц в рациональной системе Калоджеро-Мозеро заданной Гамильтонианом  $I_m = \text{tr} L^m$ . позже, в статьях (Haine [2007],

Zabrodin [2020]) Этот результат был обобщен до тригонометрического случая в котором Гамильтонианы, отвечающие за динамику по старшим временам имеют вид  $H_m = \frac{1}{2(m+1)\gamma} \text{tr}((L + \gamma I)^{m+1} - (L - \gamma I)^{m+1})$ . Результат для эллиптического случая был получен в Статье (Prokofev and Zabrodin [2021b]), в этом случае  $H_m = \text{res}_{z=0}(z^m \lambda(z))$  где  $\lambda(z)$  определяется из уравнения  $\det(z + \zeta(\lambda) - L(\lambda)) = 0$ .

## Глава 2

# Тау функция и билинейное уравнение

В статье ([Prokofev and Zabrodin \[2021b\]](#)) одним из важнейших элементов доказательства является рассмотрение интегральной билинейной формы иерархии КП. Чтобы сделать эту диссертацию более самодостаточной, может быть полезно доказать эквивалентность двух форм: интегральной формы иерархии КП и стандартной формы в виде бесконечного набора уравнений Лакса. Этот раздел посвящен доказательству этого утверждения. Здесь мы также введем важные объекты, такие как функция Бейкера-Ахиезера и тау-функция.

Содержание этого раздела опирается на главы 5 и 6 книги ([Dickey \[2003\]](#)).

### 2.1 Функция Бейкера-Ахиезера

Рассмотрим псевдодифференциальный оператор иерархии КП

$$\mathcal{L} = \partial + \sum_{m=0}^{\infty} u_m \partial^{-m}. \quad (2.1)$$

Его можно представить в так называемой Одетой форме:

$$\mathcal{L} = \mathcal{W} \partial \mathcal{W}^{-1}, \quad (2.2)$$

где  $\mathcal{W} = \sum_{i=0}^{\infty} w_i \partial^{-i}$  и  $w_0 = 1$ . Очевидно, что все коэффициенты  $u_n$  могут быть

выражены через  $w_n$ .

Иерархия (1.14) может быть расширена на  $\mathcal{W}$  следующим образом.

$$\partial_{t_m} \mathcal{W} = -(\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}. \quad (2.3)$$

Тут  $\mathcal{A}_+$  –дифференциальная часть оператора  $\mathcal{A}$ , а  $\mathcal{A}_- = \mathcal{A} - \mathcal{A}_+$ .

Вообще говоря действие псевдодифференциальных операторов не определено на произвольных функциях, однако мы определим их действие на функцию  $\xi(t, z) = \sum_{k=1}^{\infty} t_k z^k$  следующим образом.  $\partial^m \xi(\mathbf{t}, z) = \partial_{t_1}^m \xi(\mathbf{t}, z) = z^m$  и  $\partial^m \exp \xi(\mathbf{t}, z) = z^m \exp \xi(\mathbf{t}, z)$  для  $m$  больших и меньших нуля..

Определим функцию Бейкера-Ахиезера

$$\psi(\mathbf{t}, z) = \mathcal{W} e^{\xi(\mathbf{t}, z)} = e^{\xi(\mathbf{t}, z)} w(\mathbf{t}, z), \quad (2.4)$$

где  $w(\mathbf{t}, z) = \sum_{i=0}^{\infty} w_i(\mathbf{t}) z^{-i}$ .

Введем сопряжение:  $(f\partial)^\dagger = -\partial \cdot f = -(\partial f) - f\partial$  и обозначим  $\mathcal{W}^\dagger$  сопряженный к  $\mathcal{W}$ , тогда сопряженная функция Бейкера-Ахиезера равна

$$\psi^*(\mathbf{t}, z) = (\mathcal{W}^{-1})^\dagger e^{-\xi(\mathbf{t}, z)} = e^{-\xi(\mathbf{t}, z)} w^*(\mathbf{t}, z). \quad (2.5)$$

Эти функции удовлетворяют системам:

$$\begin{cases} \mathcal{L}\psi = z\psi \\ \mathcal{A}_n \psi = \partial_n \psi \end{cases} \quad \begin{cases} \mathcal{L}\psi^* = z\psi^* \\ \mathcal{A}_n \psi^* = -\partial_n \psi^* \end{cases} \quad (2.6)$$

здесь и в дальнейшем мы обозначим  $\partial_n = \partial_{t_n}$ .

Уравнения (1.14) можно рассматривать как условие на согласованность этих систем.

Часто интегрируемые системы как конечномерные так и бесконечномерные могут быть записаны в виде условий на согласования неких переопределенных систем таких как (2.6) на функцию, которую можно назвать функцией Бейкера-Ахиезера. Бывает полезно изучать эту функцию Бейкера-Ахиезера вместо исходной системы, так как это всего лишь одна функция, которая удовлетворяет

системе линейных уравнений.

Для бесконечных формальных степенных рядов  $P(z) = \sum_{-\infty}^{\infty} p_k z^k$  и бесконечных рядов псевдодифференциальных операторов  $\mathcal{P} = \sum_{-\infty}^{\infty} p_k \partial^k$  определим операции.

**Definition 1.**  $\operatorname{res}_z(P(z)) = p_{-1}$

**Definition 2.**  $\operatorname{res}_{\partial}(\mathcal{P}(z)) = p_{-1}$

Их можно связать с помощью простой но полезной Леммы.

**Lemma 1.**  $\operatorname{res}_z[(\mathcal{P}e^{xz}) \cdot (\mathcal{Q}e^{-xz})] = \operatorname{res}_{\partial}(\mathcal{P}\mathcal{Q}^{\dagger})$

Она доказывается прямым вычислением.

Воспользовавшись этой леммой докажем следующую теорему.

**Theorem 1.** *Равенство*

$$\operatorname{res}_z[(\partial_1^{i_1} \dots \partial_m^{i_m} \psi) \psi^*] = 0$$

верно для всех  $(i_1, \dots, i_m)$  с произвольным  $m$  только и если только  $\psi$  и  $\psi^*$  вида  $(1 + \sum_{k>0} a_k z^{-k}) e^{\pm \xi}$  решения (2.6).

Перед доказательством заметим, что ее можно переписать в несколько ином виде. действительно, вместо  $\operatorname{res}_z[(\partial_1^{i_1} \dots \partial_m^{i_m} \psi(\mathbf{t})) \psi^*(\mathbf{t})]$  для любых  $(i_1, i_2, \dots, i_m)$  мы можем написать  $\operatorname{res}_z[\psi(\mathbf{t}') \psi^*(\mathbf{t})]$  для любых  $\mathbf{t}, \mathbf{t}'$ , где  $f(\mathbf{t}')$  понимается как формальное разложение:

$$f(\mathbf{t}') = \sum \frac{1}{i_1! \dots i_m!} (t'_1 - t_1)^{i_1} \dots (t'_m - t_m)^{i_m} \partial_1^{i_1} \dots \partial_m^{i_m} f(\mathbf{t}).$$

Это равенство в свою очередь может быть переписано в интегральном виде.

$$\oint_{\infty} e^{\xi(\mathbf{t}-\mathbf{t}', z)} w(\mathbf{t}', z) w^*(\mathbf{t}, z) dz = 0. \quad (2.7)$$

Контур интегрирования представляет собой большой круг вокруг бесконечности, разделяющий полюса, в экспоненциальном множителе от полюсов функций  $w$  и  $w^*$ .



*Доказательство.* Сперва мы докажем, что если  $\psi$  и  $\psi^*$  решения (2.6), то

$$\operatorname{res}_z[(\partial_1^{i_1} \dots \partial_m^{i_m} \psi) \psi^*] = 0.$$

Так как  $\partial_s \psi = \mathcal{A}_s \psi$  нам нужно доказать это только для случая  $m = 1$ .

$$\begin{aligned} \operatorname{res}_z[(\partial^i \psi) \psi^*] &= \operatorname{res}_z[(\partial^i \mathcal{W} e^{xz})(\mathcal{W}^\dagger)^{-1} e^{-xz}] = \\ &= \operatorname{res}_\partial[(\partial^i \mathcal{W}) \mathcal{W}^{-1}] = \operatorname{res}(\partial^i) = 0. \end{aligned}$$

Что завершает первую половину доказательства.

Для доказательства обратного утверждения рассмотрим  $\operatorname{res}_z[(\partial^i w(\mathbf{t}, z) w^*(\mathbf{t}, z))] = 0$ , где  $\psi(z) = e^{\xi(\mathbf{t}, z)} \sum_{i=0}^{\infty} w_i z^{-i}$  и  $\psi^*(z) = e^{-\xi(\mathbf{t}, z)} \sum_{i=0}^{\infty} w_i^* z^{-i}$ . Определим  $\mathcal{W} = \sum_{i=0}^{\infty} w_i \partial^{-i}$  и  $\mathcal{W}^* = \sum_{i=0}^{\infty} (-1)^i w_i^* \partial^{-i}$ .

Используя наше предположение покажем, что

$$0 = \operatorname{res}_z[(\partial^i \psi) \psi^*] = \operatorname{res}_z[(\partial^i \mathcal{W} e^\xi) \mathcal{W}^* e^{-\xi}] = \operatorname{res}_\partial[(\partial^i \mathcal{W})(\mathcal{W}^*)^\dagger] = \operatorname{res}_\partial[\partial^i \mathcal{W}(\mathcal{W}^*)^\dagger].$$

Это верно для всех  $i$ , тогда определим псевдодифференциальный оператор  $\mathcal{X} = \mathcal{X}_-$  как  $\mathcal{W}(\mathcal{W}^*)^\dagger = 1 + \mathcal{X}$ , но доказанные нами уравнения означают, что  $\mathcal{X} = 0$  то есть  $\mathcal{W}^* = (\mathcal{W}^\dagger)^{-1}$ .

Определим  $\mathcal{L} = \mathcal{W} \partial \mathcal{W}^{-1}$ . Для него будет верно, что

$$\begin{aligned} (\partial_m \mathcal{W} + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}) e^\xi &= (\partial_m \cdot \mathcal{W} - \mathcal{W} \partial_m + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}) e^\xi = \\ &= (\partial_m \cdot \mathcal{W} - \mathcal{L}^m \mathcal{W} + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}) e^\xi = (\partial_m - (\mathcal{L}^m)_+) \mathcal{W} e^\xi. \end{aligned}$$

Но из нашего допущения мы знаем, что

$$\begin{aligned} 0 &= \operatorname{res}_z[(\partial^i (\partial_m - (\mathcal{L}^m)_+) \psi) \psi^*] = \operatorname{res}_z[(\partial^i (\partial_m - (\mathcal{L}^m)_+) \mathcal{W} e^\xi) ((\mathcal{W}^\dagger)^{-1} e^{-\xi})] = \\ &= \operatorname{res}_z[(\partial^i (\partial_m \mathcal{W} + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}) e^\xi) ((\mathcal{W}^\dagger)^{-1} e^{-\xi})] = \operatorname{res}_\partial[(\partial^i (\partial_m \mathcal{W} + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W}) (\mathcal{W})^{-1})] \end{aligned}$$

Откуда следует, что  $\partial_m \mathcal{W} + (\mathcal{L}^m)_- \mathcal{W} = 0$  то есть уравнения иерархии КП.  $\square$

## 2.2 Тау функция

В предыдущем разделе было показано, что всю иерархию КП можно переписать в виде интегрального уравнения (2.7). Однако его можно упростить, выделив зависимость от  $z$ . Для этого воспользуемся следующей легко доказываемой леммой.

**Лемма 2.** Если  $f(z) = \sum_{i=0}^{\infty} a_i z^{-i}$  формальный степенной ряд, где  $a_0 = 1$  тогда

$$\operatorname{res}_z f(z)(1 - z/\zeta)^{-1} = \zeta(f(\zeta) - 1).$$

Обобщая, если  $g(z, \zeta) = \sum_{i=-\infty}^{\infty} b_i(\zeta) z^{-i}$  тогда

$$\operatorname{res}_z [(1 - z/\zeta)^{-1}]g(z) = \zeta g_-(\zeta, z)|_{z=\zeta}$$

где  $g_-(z, \zeta) = \sum_{i=1}^{\infty} b_i(\zeta) z^{-i}$ .

Здесь  $(1 - z/\zeta)^{-1}$  понимается как ряд по  $\zeta^{-1}$ .

Пусть  $D(\zeta)$  оператор, действующий на ряд по  $z^{-1}$  с коэффициентами, зависящими от  $\mathbf{t}$  следующим образом

$$D(\zeta)f(\mathbf{t}, z) = f(\mathbf{t} - [\zeta^{-1}], z). \quad (2.8)$$

где мы обозначили  $[\zeta^{-1}] = (\zeta^{-1}, \zeta^{-2}/2, \zeta^{-3}/3, \dots)$ .

**Лемма 3.** Верны следующие равенства:

$$w^{-1}(\mathbf{t}, z) = D(z)w^*(\mathbf{t}, z)$$

и

$$\partial \log w(\mathbf{t}, z) = (-D(z) + 1)w_1(\mathbf{t}).$$

*Доказательство.* Совмещая уравнение  $\operatorname{res}_z [\psi(\mathbf{t})\psi^*(\mathbf{t}')] = 0$  с  $\mathbf{t}' = \mathbf{t} - [\zeta]^{-1}$  и тождество

$$\exp \sum_{k=1}^{\infty} \frac{z^k}{k\zeta^k} = (1 - z/\zeta)^{-\zeta}$$

получим

$$\operatorname{res}_z[w(\mathbf{t})D(\zeta)w^*(\mathbf{t})(1 - z/\zeta)] = 0.$$

Первая часть Леммы 2 позволяет преобразовать это равенство в

$$\zeta(w(\mathbf{t}, \zeta)D(\zeta)w^*(\mathbf{t}, \zeta) - 1) = 0.$$

Откуда сразу следует первая часть нашей Леммы.

Аналогично

$$0 = \operatorname{res}_z[\partial\psi(z)D(\zeta)\psi^*(z)] = \operatorname{res}_z[(\partial w(z) + zw(z))(D(\zeta)w^*(z))(1 - z/\zeta)^{-1}].$$

Пользуясь второй частью леммы 2 получим

$$\begin{aligned} 0 &= [(\partial w(z) + zw(x))D(\zeta)w^*(z)]_{|z=\zeta} = (\partial w(\zeta) + \zeta w(\zeta))D(\zeta)w^*(\zeta) - \\ &\quad - \zeta - w_1 + D(\zeta)w_1 = (\partial w(\zeta))w^{-1}(\zeta) - (1 - D(\zeta))w_1 \end{aligned}$$

Что доказывает вторую часть леммы.  $\square$

Мы показали, что производная  $w(\mathbf{t}, z)$  по  $t_1$  может быть выражена только через функцию, не зависящую от  $z$ , а зависимость от  $z$  спрятана в сдвиг аргументов. Замечательный результат заключается в том, что таким же образом можно выразить саму  $w(\mathbf{t}, z)$ .

**Theorem 2.** *Существует функция  $\tau(\mathbf{t})$  такая, что*

$$\log w(\mathbf{t}, z) = (D(z) - 1) \log \tau(\mathbf{t})$$

или, переписывая,

$$w(\mathbf{t}, z) = \frac{\tau(\mathbf{t} - [z^{-1}])}{\tau(\mathbf{t})}. \quad (2.9)$$

Так как решение (2.6) может быть умножено на любую функцию от  $z$ ,  $\tau$ -функция определена так же с точностью до умножения на  $c \exp \sum_{i=1}^{\infty} c_i t_i$ , где  $c, c_1, c_2, \dots$ -произвольные константы.

*Доказательство.* Рассмотрим оператор  $N(z) = \partial_z - \sum_{j=1}^{\infty} z^{-j-1} \partial_j$ , который обнуляет все функции вида  $D(z)f(\mathbf{t})$  более того, для функций вида  $f = \sum_{i=0}^{\infty} f_i z^{-i-1}$  если  $N(z)f = 0$ , то  $f = 0$ .

Применяя  $N(z)$  к  $\log w(\mathbf{t}, z) = (D(z) - 1) \log \tau(\mathbf{t})$  мы получим набор уравнений:

$$a_i = \partial_i \log \tau = \operatorname{res}_z z^i \left( - \sum_{j=1}^{\infty} z^{-j-1} \partial_j + \partial_z \right) \log w.$$

Условием того, что эта система самосогласована и согласована с уравнениями из леммы 3 необходимо, что бы  $\partial a_i = -\partial_i w_1$  и  $\partial_j a_i = \partial_i a_j$ .

Первая часть проверяется простым вычислением, из нее следует, что  $\partial(\partial_j a_i - \partial_i a_j) = 0$ , но с другой стороны  $(\partial_j a_i - \partial_i a_j)$  должен быть дифференциальным полиномом в переменных  $w_i$ , которые независимые функции. То что его производная равна нулю означает, что он постоянен. Но просто вычисление для случая  $w_i = 0$  показывает, что эта константа должна быть нулевой.

□

Равенство (2.9) вместе с первой частью леммы 3 означает, что

$$w^*(\mathbf{t}, z) = \frac{\tau(\mathbf{t} + [z^{-1}])}{\tau(\mathbf{t})}. \quad (2.10)$$

Окончательно мы можем переписать (2.7) как интегральное уравнение на функцию  $\tau(\mathbf{t})$  этот вид также называют интегральным билинейным уравнением Хироты.

$$\oint_{\infty} e^{\xi(\mathbf{t}-\mathbf{t}', z)} \tau(\mathbf{t} - [z^{-1}]) \tau(\mathbf{t} + [z^{-1}]) dz = 0 \quad (2.11)$$

# Глава 3

## Дальнейшие обобщения

В этом разделе будут показаны способы обобщения иерархии КП на иерархию двумеризованной цепочки Тоды Тоды и матричного КП. Для обоих этих систем динамика полюсов была получена в главах 2 и 3 для тригонометрических решений, а в главах 5 и 6 эти результаты обобщены на эллиптический случай.

### 3.1 Модифицированное КП

Содержание этого раздела основано на главе 13 (Dickey [2003]).

Напишем псевдодифференциальный оператор  $\mathcal{L}$  иерархии КП, и добавим к нему бесконечно много функций  $v_i$  для всех  $i \in \mathbb{Z}$ , определяя бесконечное число новых псевдодифференциальных операторов как

$$\mathcal{L}_i = (\partial + v_{i-1}) \dots (\partial + v_0) \mathcal{L} (\partial + v_0)^{-1} \dots (\partial + v_{i-1})^{-1} \quad \text{for } i > 0 \quad (3.1)$$

$$\mathcal{L}_{-i} = (\partial + v_{-i})^{-1} \dots (\partial + v_{-1})^{-1} \mathcal{L} (\partial + v_{-1}) \dots (\partial + v_{-i}) \quad \text{for } i > 0 \quad (3.2)$$

$$\mathcal{L}_0 = \mathcal{L}. \quad (3.3)$$

Таким образом получим очевидную рекурсию

$$\mathcal{L}_{i+1}(\partial + v_i) = (\partial + v_i)\mathcal{L}_i. \quad (3.4)$$

Зададим динамику на  $v_i$  по времени  $t_k$  уравнением

$$\partial_k v_i = (\mathcal{L}_{i+1}^k)_+ (\partial + v_i) - (\partial + v_i) (\mathcal{L}_i^k)_+. \quad (3.5)$$

Легко показать, что в этом случае

$$\partial_k \mathcal{L}_i = [(\mathcal{L}_i^k)_+, \mathcal{L}_i]. \quad (3.6)$$

Можно определить одевающие операторы для каждого  $\mathcal{L}_i$

$$\mathcal{W}_i \mathcal{L}_i \mathcal{W}_i^{-1} = \partial \quad (3.7)$$

где  $\mathcal{W}_i = \sum_{\alpha=0}^{\infty} w_{i\alpha} \partial^{-\alpha}$ , в котором  $w_{i0} = 1$ . Очевидно, что

$$(\partial + v_i) \mathcal{W}_i = \mathcal{W}_{i+1} \cdot \partial. \quad (3.8)$$

Используя подход аналогичный использованным в разделе 2.1 Введем функции Бейкера-Ахиезера

$$\begin{aligned} \psi_i(\mathbf{t}, z) &= \mathcal{W}_i e^\xi \\ \mathcal{L}_i \psi_i &= z \psi_i, \quad (\partial + v_i) \psi_i = z \psi_{i+1} \end{aligned}$$

и сопряженные функции Бейкера-Ахиезера.

$$\begin{aligned} \psi_i^*(\mathbf{t}, z) &= (\mathcal{W}_i^\dagger)^{-1} e^{-\xi} \\ \mathcal{L}_i^\dagger \psi_i &= z \psi_i^*, \quad (\partial - v_i) \psi_{i+1}^* = -z \psi_i^*. \end{aligned}$$

По аналогии с леммой 3 докажем

**Лемма 4.** *Для двух формальных рядов*

$$\psi_i = \sum_{\alpha} w_{i\alpha} z^{-\alpha} e^\xi, \quad \psi_i^* = \sum_{\alpha} w_{i\alpha}^* z^{-\alpha} e^\xi$$

с  $w_{i0} = w_{i0}^* = 1$  Следующие два утверждения эквивалентны

1)  $\psi_i$  and  $\psi_i^*$  – функции и сопряженные функции Бейкера Ахиезера иерархии мКП.

2)  $\text{res}_z[z^{i-j}(\partial_1^{k_1} \dots \partial_m^{k_m} \psi_i) \psi_j^*] = 0$  для  $i \geq j$  и произвольного набора  $(k_1, \dots, k_m)$ .

*Доказательство.* Для начала докажем, что если выполнено первое условие, то второе условие тоже выполнено.

Подобно аналогичному доказательству для КП, очевидно, что нам необходимо рассмотреть только случай  $(k, 0, 0, \dots, 0)$ , так как  $\partial_s \psi_i = (\mathcal{L}_i^s)_+ \psi_i$ .

$$\begin{aligned} \text{res}_z[z^{i-j}(\partial^k \psi_i) \psi_j^*] &= \text{res}_z[(\partial^k \mathcal{W}_i \partial^{i-j} e^\xi)((\mathcal{W}_j^\dagger)^{-1} e^{-xi})] = \text{res}_\partial[(\partial^k \mathcal{W}_i \partial^{i-j}) \mathcal{W}_j^{-1}] = \\ &= \text{res}_\partial[(\partial^k (\partial + v_{i-1}) \dots (\partial + v_j) \mathcal{W}_j \mathcal{W}_j^{-1})] = 0. \end{aligned}$$

Теперь докажем обратное утверждение. Если  $i = j$ , то это просто случай иерархии КП, и мы уже доказали, что если  $\text{res}_z[(\partial_1^{k_1} \dots \partial_m^{k_m} \psi_i) \psi_i^*] = 0$ , тогда  $ps_i$  и  $ps_i^*$  – функции Бейкера-Ахиезера иерархии КП для псевдодифференциального оператора  $\mathcal{L}_i$ . Нам осталось доказать, что эти операторы связаны уравнением (3.4). Для этого мы рассмотрим случай  $i = j + 1$  и  $(k, 0, 0, \dots, 0)$ .

$$0 = \text{res}_z[z(\partial^k \psi_{j+1}) \psi_j^*] = \text{res}_z[(\partial^k \mathcal{W}_{j+1} \partial e^\xi)((\mathcal{W}_j^\dagger)^{-1} e^{-\xi})] = \text{res}_\partial[\partial^k \mathcal{W}_{j+1} \partial \mathcal{W}_j^{-1}].$$

Это означает, что  $\mathcal{W}_{j+1} \partial \mathcal{W}_j^{-1}$  просто дифференциальный оператор первого порядка со старшим коэффициентом 1. Мы можем обозначить его  $\mathcal{W}_{j+1} \partial \mathcal{W}_j^{-1} = \partial + v_j$ . Откуда сразу следует уравнение (3.4). □

Так как каждая  $\psi_i$  решение иерархии КП, то мы можем применить результаты теоремы 2 что бы переписать доказанную лемму как утверждению, что иерархия мКП эквивалентна интегральным билинейным уравнениям:

$$\oint_{\infty} z^{n-m} e^{\xi(t-t', z)} \tau_n(\mathbf{t} - [z^{-1}]) \tau_m(\mathbf{t} + [z]^{-1}) dz = 0 \quad (3.9)$$

для  $n \geq m$ .

Но для наших целей будет удобно по-другому взглянуть на иерархию мКП как на половину более общей иерархии двумеризованной цепочки Toda.

## 3.2 $\mathfrak{gl}((\infty))$ алгебра и иерархия двумеризованной цепочки Toda

Этот раздел основан на статье (Ueno and Takasaki [1984]).

Рассмотрим формальную алгебру Ли  $\mathfrak{gl}((\infty))$

Пусть  $\Lambda^j$  – матрица  $j$  смещения  $\Lambda^j = (\delta_{\mu+j,\nu})_{\mu,\nu \in \mathbb{Z}}$  а  $E_{ij}$  – матрица, с единственным ненулевым элементом на позиции  $(i, j)$ :  $E_{ij} = (\delta_{\mu i} \delta_{\nu j})_{\mu,\nu \in \mathbb{Z}}$ . Пусть  $\mathfrak{gl}((\infty))$  формальная алгебра Ли состоящая из всех  $\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}$  матриц

$$\mathfrak{gl}((\infty)) = \left\{ \sum_{i,j \in \mathbb{Z}} a_{ij} E_{ij} \mid a_{ij} \in \mathbb{C} \right\}. \quad (3.10)$$

Матрицу  $A \in \mathfrak{gl}((\infty))$  можно написать в виде

$$A = \sum_{j \in \mathbb{Z}} \text{diag}[a_j(s)] \Lambda^j \quad (3.11)$$

здесь  $\text{diag}[a_j(s)]$  обозначает диагональную матрицу  $\text{diag}(\dots, a_j(-1), a_j(0), a_j(1), \dots)$ .

Определим положительную/отрицательную часть матрицы  $A$ :  $(A)_+ = \sum_{j \geq 0} \text{diag}[a_j(s)] \Lambda^j$  and  $(A)_- = \sum_{j < 0} \text{diag}[a_j(s)] \Lambda^j$ .

Если  $a_j(s) = 0$  для всех  $j > m$  скажем, что матрица  $A$  степени меньшей чем  $m$ . Если  $a_j(s) = 0$  для всех  $j < m$  скажем, что матрица  $A$  порядка большего чем  $m$ . Если обе матрицы  $A$  и  $B$  меньше или больше чем некоторое  $m$ , то произведение  $AB$  хорошо определено.

Каждой матрице  $A$  можно поставить в соответствие разностный оператор.

$$\mathcal{A}(x) = \sum_{j \in \mathbb{Z}} a_j(x) e^{j\eta \partial_x} \quad (3.12)$$

где оператор  $e^{j\partial_s}$  определяется своим действием на функции  $e^{j\eta \partial_s} f(x) = f(x +$



$j\eta)$ .

**Definition 3.** *Зададим два бесконечных набора времен  $\mathbf{t}_+$  и  $\mathbf{t}_-$ . Пусть  $L, \bar{L}$  и  $M_n$  для  $n \in \mathbb{Z}/\{0\}$  элементы  $\mathfrak{gl}((\infty))$  такие что*

$$L = \sum_{j \leq 1} \text{diag}[l_j(s)] \Lambda^j \quad \text{где } l_1(s) = 1 \text{ для любых } s \quad (3.13)$$

$$\bar{L} = \sum_{-1 \leq j} \text{diag}[\bar{l}_j(s)] \Lambda^j \quad \text{где } \bar{l}_{-1}(s) \neq 0 \text{ для любых } s \quad (3.14)$$

$$M_{n>0} = (L^n)_+ \quad B_{n<0} = (\bar{L}^{-n})_- \quad (3.15)$$

*Иерархия двумеризованной цепочки Тоды это система уравнений*

$$\partial_n L = [M_n, L] \quad \partial_n \bar{L} = [M_n, \bar{L}]. \quad (3.16)$$

То же, что и для иерархии КП, можно доказать, что вторые производные коммутируют. В случае положительных или отрицательных значений  $m$  и  $n$  доказательство такое же, как и в случае КП. Следующая цепочка равенств докажет это для времен из разных потоков:

$$\begin{aligned} & \partial_n \partial_{-m} L - \partial_{-m} \partial_n L = \partial_n [\bar{L}^m, L] - \partial_{-m} [L^n, L] = \\ & [L^n, \bar{L}^m]_- L + \bar{L}^m [L^n, L] - L [L^n, \bar{L}^m]_- - [L^n, L] \bar{L}^m - \\ & - [\bar{L}^m, L^n]_+ L - L^n [\bar{L}^m, L] + L [\bar{L}^m, L^n]_+ + [\bar{L}^m, L] L^n \\ & = [L^n, \bar{L}^m] L + (\bar{L}^m L^n_+ - L^n \bar{L}^m_-) L - L [L^n, \bar{L}^m] + L (L^n \bar{L}^m_- - \bar{L}^m L^n_+) = 0. \end{aligned}$$

Теперь мы докажем несколько лемм, которые помогут нам получить выражение для иерархии цепочки Тоды в билинейной форме:

**Lemma 5.** *Существуют две матрицы  $W$  и  $\bar{W}$  следующего вида*

$$W = \sum_{j=0}^{\infty} \text{diag}[w_j(s)] \Lambda^{-j} \quad (3.17)$$

$$\bar{W} = \sum_{j=0}^{\infty} \text{diag}[\bar{w}_j(s)] \Lambda^j \quad (3.18)$$

с  $w_0(s) = 1$  и  $\bar{w}_0(s) \neq 0$  для всех  $s$  такие, что  $L = W\Lambda W^{-1}$ ,  $\bar{L} = \bar{W}\bar{\Lambda}^{-1}\bar{W}^{-1}$  и они удовлетворяют уравнениям

$$\partial_n W = -L_-^n W \quad \partial_{-n} W = \bar{L}_-^n W \quad n > 0 \quad (3.19)$$

$$\partial_n \bar{W} = L_+^n \bar{W} \quad \partial_{-n} \bar{W} = -\bar{L}_+^n \bar{W} \quad n > 0. \quad (3.20)$$

Кроме того они обе определены с точностью до

$$W \rightarrow WF^-(\Lambda) \quad \bar{W} \rightarrow \bar{W}F^+(\Lambda), \quad (3.21)$$

где  $F^\pm(\Lambda) = \sum_{j \geq 0} f_j^\pm \Lambda^{\pm j}$ .

*Доказательство.* Прямым вычислением можно убедиться в том, что система (3.19)-(3.20) согласована.

Ясно, что существуют некоторые постоянные матрицы  $W_0$  и  $\bar{W}_0$  вида (3.17) и (3.18) соответственно такие, что

$$L = W_0 \Lambda W_0^{-1} \quad \bar{L} = \bar{W}_0 \bar{\Lambda} \bar{W}_0^{-1}.$$

Рассмотрим задачу Коши для (3.19) и (3.20) с начальными условиями  $W_0$ ,  $\bar{W}_0$ .

Прямым вычислением удостоверяемся в том, что,  $LW - WL$  и  $\bar{L}\bar{W} - \bar{W}\bar{L}$  решают одну и ту же систему с нулевым начальным условием, а значит, по единственности решения это должно быть нулевое решение, то есть мы построили  $W$  и  $\bar{W}$  как и требовалось в лемме.  $\square$

Используя эту лемму можно показать, что матрицы  $\Psi = W e^{\xi(t_+, \Lambda)}$  и  $\bar{\Psi} = \bar{W} e^{\xi(t_-, \Lambda^{-1})}$  решения следующих линейных задач:

$$L\Psi = \Psi\Lambda, \quad \partial_n \Psi = M_n \Psi \quad (3.22)$$

$$\bar{L}\bar{\Psi} = \bar{\Psi}\Lambda^{-1}, \quad \partial_n \bar{\Psi} = M_n \bar{\Psi}. \quad (3.23)$$

$L\Psi = LW e^{\xi(t_+, \Lambda)} = W\Lambda e^{\xi(t_+, \Lambda)} = \Psi\Lambda$  и для  $n > 0$   $\partial_n \Psi = -L_-^n \Psi + \Psi\Lambda^n = (-L_-^n + L^n)\Psi = M_n \Psi$  Остальные вычисления схожи.

Мы доказали, что

$$M_n = (\partial_n \Psi) \Psi^{-1} = (\partial_n \bar{\Psi}) \bar{\Psi}^{-1} \quad (3.24)$$

и даже

$$(\partial_{i_k}^{n_k} \dots \partial_{i_1}^{n_1} \Psi) \Psi^{-1} = (\partial_{i_k}^{n_k} \dots \partial_{i_1}^{n_1} \bar{\Psi}) \bar{\Psi}^{-1} \quad (3.25)$$

для любых  $(i_1, \dots, i_k) \in (\mathbb{Z}/\{0\})^k$  и  $(n_1, \dots, n_k) \in (\mathbb{N}^*)^k$ .

Это может быть переписано как

$$\Psi(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) \Psi^{-1}(\mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_-) = \bar{\Psi}(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) \bar{\Psi}^{-1}(\mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_-) \quad (3.26)$$

Для любых  $s, s', \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-, \mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_-$ ,

Это уравнение похоже на аналогичные для иерархий КП и мКП. Как и в случае с КП и мКП можно доказать, что уравнение (3.26) определяют всю иерархию. Сходство с иерархиями мКП и КП можно продолжить. По

$$\begin{aligned} W &= \sum_{j=0}^{\infty} \text{diag}[w_j(s)] \Lambda^{-j}, & W^{-1} &= \sum_{j=0}^{\infty} \Lambda^{-j} \text{diag}[w_j^*(s+1)], \\ \bar{W} &= \sum_{j=0}^{\infty} \text{diag}[\bar{w}_j(s)] \Lambda^j, & \bar{W}^{-1} &= \sum_{j=0}^{\infty} \Lambda^j \text{diag}[\bar{w}_j^*(s+1)] \end{aligned}$$

определим

$$\begin{aligned} \psi(s, z) &= \sum_{j=0}^{\infty} w_j(s) z^{s-j} e^{\xi(\mathbf{t}_+, z)}, & \psi^*(s, z) &= \sum_{j=0}^{\infty} w_j^*(s) z^{-j-s} e^{-\xi(\mathbf{t}_+, z)}, \\ \bar{\psi}(s, z) &= \sum_{j=0}^{\infty} \bar{w}_j(s) z^{j+s} e^{\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})}, & \bar{\psi}^*(s, z) &= \sum_{j=0}^{\infty} \bar{w}_j^*(s) z^{j-s} e^{-\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})}. \end{aligned}$$

Тогда уравнение (3.26) может быть переписано в виде

$$\oint_{\infty} \psi(s, z; \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) \psi^*(s', z; \mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_-) \frac{dz}{2\pi i} = \oint_0 \bar{\psi}(s, z; \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) \bar{\psi}^*(s', z; \mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_-) \frac{dz}{2\pi i}. \quad (3.27)$$

В случае  $s \geq s'$  и  $\mathbf{t}_- = \mathbf{t}'_-$  правая сторона равна нулю и мы получаем урав-

нение мКП в билинейной форме. Введем тау-функции.

$$\psi(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^s e^{\xi(\mathbf{t}_+, z)} \frac{\tau_s(\mathbf{t}_+ - [z^{-1}], \mathbf{t}_-)}{\tau_s(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)} \quad (3.28)$$

$$\psi^*(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^{-s} e^{\xi(\mathbf{t}_+, z)} \frac{\tau_s(\mathbf{t}_+ + [z^{-1}], \mathbf{t}_-)}{\tau_s(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)}. \quad (3.29)$$

По аналогии введем  $r_n$  и  $r_n^*$  так что

$$\bar{\psi}(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^s e^{\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} r_s(z; \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^s e^{\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} \sum_{j \geq 0} r_{s,j} z^j \quad (3.30)$$

$$\bar{\psi}^*(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^{-s} e^{-\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} r_s^*(z; \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^{-s} e^{-\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} \sum_{j \geq 0} r_{s,j}^* z^j. \quad (3.31)$$

Применяя вычисления, похожие на вычисления из леммы 3 для разных выборов  $s - s', \mathbf{t}'_- - \mathbf{t}_-, \mathbf{t}'_+ - \mathbf{t}_+$  мы можем доказать следующие равенства:

$$\begin{aligned} r_s^{-1}(z) &= D_-(z^{-1}) r_{s+1}^*(z), & \text{для } \mathbf{t}'_+ &= \mathbf{t}_+, \mathbf{t}'_- = \mathbf{t}_- + [z], s' = s + 1 \\ \frac{r_s(z)}{r_{s-1}(z)} &= \frac{D_-(z^{-1}) r_{s,0}}{r_{s-1,0}} & \text{для } \mathbf{t}'_+ &= \mathbf{t}_+, \mathbf{t}'_- = \mathbf{t}_- + [z], s' = s + 2 \\ \frac{D_+(\zeta) \tau_s D_-(z^{-1}) \tau_{s+1}}{\tau_s D_+(\zeta) D_-(z^{-1}) \tau_{s+1}} &= \frac{r_s(z)}{D_+(\zeta) r_s(z)} & \text{для } \mathbf{t}'_+ &= \mathbf{t}_+ + [\zeta^{-1}], \mathbf{t}'_- = \mathbf{t}_- + [z], s' = s + 1. \end{aligned}$$

Объединяя последние два уравнения находим, что

$$\bar{\psi}(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^s e^{\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} \frac{\tau_{s+1}(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_- - [z])}{\tau(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)} \quad (3.32)$$

$$\bar{\psi}^*(s, z, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = z^{-s} e^{-\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1})} \frac{\tau_{s-1}(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_- + [z])}{\tau(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)}. \quad (3.33)$$

В конце концов получаем интегральное уравнение на тау функцию двумеризованной цепочки Тоды

$$\begin{aligned} & \oint_{\infty} z^{s'-s} e^{\xi(\mathbf{t}_+, z) - \xi(\mathbf{t}'_+, z)} \tau_s(\mathbf{t}_+ - [z^{-1}], \mathbf{t}_-) \tau_{s'}(\mathbf{t}'_+ + [z^{-1}], \mathbf{t}'_-) \frac{dz}{2\pi i} = \\ & = \oint_0 z^{s'-s} e^{\xi(\mathbf{t}_-, z^{-1}) - \xi(\mathbf{t}'_-, z^{-1})} \tau_{s+1}(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_- - [z]) \tau_{s'-1}(\mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_- + [z]) \frac{dz}{2\pi i}. \end{aligned} \quad (3.34)$$

Или же, если считать  $n$  не дискретным переменным, а непрерывным и ввести  $x = \eta n$ , тогда это интегральное уравнение переписется в виде

$$\begin{aligned} & \oint_{\infty} z^{\eta(x'-x)} e^{\xi(t_+,z)-\xi(t'_+,z)} \tau(x, \mathbf{t}_+ - [z^{-1}], \mathbf{t}_-) \tau(x', \mathbf{t}'_+ + [z^{-1}], \mathbf{t}'_-) \frac{dz}{2\pi i} = \\ & = \oint_0 z^{\eta(x'-x)} e^{\xi(t_-,z^{-1})-\xi(t'_-,z^{-1})} \tau(x + \eta, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_- - [z]) \tau(x' - \eta, \mathbf{t}'_+, \mathbf{t}'_- + [z]) \frac{dz}{2\pi i}. \end{aligned} \quad (3.35)$$

### 3.3 Мультикомпонентная иерархия КП

Содержание этого раздела основано на статье (Dickey [1997]).

Еще одно обобщение иерархии КП получается, если рассматривать коэффициенты  $u_m$  оператора  $\mathcal{L}$  из (2.1) как  $n \times n$  матрицы

$$\mathbf{L} = \partial + U_1 \partial^{-1} + U_2 \partial^{-2} + \dots \quad (3.36)$$

Введем времена :  $t_{k\alpha}$ , где  $k > 0$ , а  $1 \leq \alpha \leq n$ .

Для задания динамики по временам, введем операторы  $\mathbf{R}_\alpha$  такие, что  $\mathbf{R}_\alpha \mathbf{R}_\beta = \delta_{\alpha\beta} \mathbf{R}_\alpha$ ,  $[\mathbf{R}_\alpha, \mathbf{L}] = 0$  и  $\sum_{\alpha} \mathbf{R}_\alpha = 1$  (здесь и в дальнейшем суммирование по греческим индексам будет проходить в диапазоне от 1 до  $n$ ).

Теперь определим операторы  $\mathbf{B}_{k\alpha} = (\mathbf{L}^k \mathbf{R}_\alpha)_+$  тут, как и в обычном КП  $(\ )_+$  означает взятиетолько дифференциальной части оператора. Определим динамику

$$\partial_{k\alpha} \mathbf{L} = [\mathbf{B}_{k\alpha}, \mathbf{L}]. \quad (3.37)$$

Из этого определения следует, что  $\sum_{\alpha} \partial_{1\alpha} = \partial$ .

Аналогично случаю КП введем одевающий оператор  $\mathbf{W} = I + \sum_{k>0} W_k \partial^{-k}$ :  $\mathbf{L} = \mathbf{W} \partial \mathbf{W}^{-1}$ . Теперь видно, что операторы  $\mathbf{R}_\alpha$  могут быть записаны как  $\mathbf{R}_\alpha = \mathbf{W} E_\alpha \mathbf{W}^{-1}$ ,  $R_\alpha$  в этом случае они будут удовлетворять всем условиям. Тут  $(E_\alpha)_{ij} = \delta_{i\alpha} \delta_{j\alpha}$ .

Также введем Функцию Бейкера-Ахиезера и сопряженную функцию Бейкера-

Ахиезера

$$\Psi = \mathbf{W} e^{\xi(t,z)} = e^{\xi(t,z)} W \quad (3.38)$$

$$\Psi^* = (\mathbf{W}^\dagger)^{-1} e^{-\xi(t,z)} = e^{-\xi(t,z)} (W^*)^{-1} \quad (3.39)$$

тут  $\xi(\mathbf{t}, z) = \sum_{k \geq 0} \sum_{\alpha} z^k E_{\alpha} t_{k\alpha}$ .

Эти функции являются решениями соответствующих линейных задач.

$$\mathbf{L}\Psi = z\Psi \quad \mathbf{L}^\dagger\Psi^* = z\Psi^* \quad (3.40)$$

$$\partial_{n\alpha}\Psi = \mathbf{B}_{n\alpha}\Psi \quad \partial_{n\alpha}\Psi^* = -\mathbf{B}_{n\alpha}^\dagger\Psi^*. \quad (3.41)$$

Также как и в скалярном случае имеет место теорема 1:

**Theorem 3.** *Тождество*

$$\operatorname{res}_z[(\partial_{k_1\alpha_1}^{i_1} \dots \partial_{k_m\alpha_m}^{i_m} \Psi)\Psi^*] = 0$$

выполнено для всех  $(i_1, \dots, i_m) \in (\mathbb{N}^*)^m$ ,  $(k_1, \dots, k_m) \in (\mathbb{N}^*)^m$  и  $(\alpha_1, \dots, \alpha_m) \in [1, n]^m$  если и только если  $\Psi$  и  $\Psi^*$  вида  $(I + \sum_{k>0} A_k z^{-k}) e^{\pm\xi}$  решения (3.38).

Оно может быть переписано в интегральном виде

$$\oint_{\infty} \Psi(z; \mathbf{t}) \Psi^*(z; \mathbf{t}') dz = 0. \quad (3.42)$$

Можно обобщить понятие  $\tau$ -функции.

Для начала введем операторы  $D_{\alpha}(z) = \exp\left(-\sum_{k>1} \frac{\partial_{k\alpha}}{z^k k}\right)$  действующие сдвигами  $\alpha$  времен на вектор  $[z^{-1}]$ .  $D_{\alpha}(z)f(\mathbf{t}) = f(\dots, t_{k\gamma} - \delta_{\alpha\gamma}(1/k)z^{-k}, \dots)$ .

Как и в случае доказательства существования  $\tau$ -функции для КП воспользуемся тождествами  $D_{\alpha}(\zeta)e^{-\xi(t,z)} = (I - E_{\alpha} + (1 - \zeta/z)^{-1}E_{\alpha})e^{-\xi(t,z)}$ .

Рассматривая  $(\beta, \beta)$ ый и  $(\alpha, \beta)$ ый элементы в равенстве (3.42) с  $t'_{k\gamma} = t_{k\gamma} + \delta_{\beta\gamma} \frac{1}{k\zeta^k}$  получим уравнения

$$W_{\beta\beta}D_\alpha W_{\beta\beta}^* = 1 \quad (3.43)$$

$$\zeta \frac{W_{\alpha\beta}(\zeta)}{W_{\beta\beta}(\zeta)} = D_\beta(\zeta)W_{1,\alpha\beta}. \quad (3.44)$$

Рассматривая  $(\beta, \beta)$ ый элемент уравнения (3.42) с  $t'_{k\gamma} = t_{k\gamma} + \delta_{\beta\gamma} \left( \frac{1}{k\zeta_1^k} + \frac{1}{k\zeta_2^k} \right)$  получим

$$\frac{D_\beta(\zeta_1)W_{\beta\beta}(\zeta_2)}{W_{\beta\beta}(\zeta_2)} = \frac{D_\beta(\zeta_2)W_{\beta\beta}(\zeta_1)}{W_{\beta\beta}(\zeta_1)}. \quad (3.45)$$

Введем функцию  $f_\beta = \log W_{\beta\beta}$ , тогда это уравнение может быть переписано как

$$(D_\beta(\zeta_1) - 1)f_\beta(\zeta_2) = (D_\beta(\zeta_2) - 1)f_\beta(\zeta_1) \quad (3.46)$$

Комбинируя это уравнение с уравнениями, полученными при взятии  $(\alpha, \alpha)$ ого,  $(\alpha, \beta)$ ого,  $(\beta, \beta)$ ого и  $(\beta, \alpha)$ ого элемента с параметрами  $t'_{k\gamma} = t_{k\gamma} + \left( \delta_{\beta\gamma} \frac{1}{k\zeta_1^k} + \delta_{\alpha\gamma} \frac{1}{k\zeta_2^k} \right)$  можно показать, что

$$(D_\alpha(\zeta_1) - 1)f_\beta(\zeta_2) = (D_\beta(\zeta_2) - 1)f_\alpha(\zeta_1). \quad (3.47)$$

Как и в случае КП покажем, что существует функция  $\tau$  такая что  $f_\alpha(z) = (D_\alpha(z) - 1) \log \tau$ .

Введем операторы  $N_\alpha(z) = \sum_{j \geq 0} z^{-j-1} \partial_{j\alpha} + \partial_z$  такие что  $N_\alpha(z)D_\alpha(z)f(\mathbf{t}, z) = 0$  и применяя их к (3.47) получим

$$D_\beta(\zeta_2)N_\alpha(\zeta_1)f_\alpha(\zeta_1) - N_\alpha f_\alpha(\zeta_1) = - \sum_{j \geq 0} \zeta^{-j-1} \partial_{j\alpha} f_\beta(\zeta_2). \quad (3.48)$$

Умножив это на  $\zeta_1^i$  и беря вычет  $\text{res}_{\zeta_1}$  получим

$$b_{i\alpha} \equiv \text{res}_{\zeta_1}^i N_\alpha(\zeta_1)f_\alpha(\zeta_1) = D_\beta(\zeta_2)\text{res}_{\zeta_1}^i N_\alpha(\zeta_1)f_\alpha(\zeta_1) + \partial_{i\alpha} f_\beta(\zeta_2) \quad (3.49)$$

Что значит, что

$$b_{i\alpha} = D_\beta(\zeta_2)b_{i\alpha} + \partial_{i\alpha}f_\beta(\zeta_2). \quad (3.50)$$

Так как  $(i, \alpha)$  произвольные, то мы можем продифференцировать это равенство по  $t_{j\gamma}$ , а потом поменять индексы и вычесть одно из другого, получив

$$(D_\beta(\zeta_2) - 1)(\partial_{j\gamma}b_{i\alpha} - \partial_{i\alpha}b_{j\gamma}). \quad (3.51)$$

Так как в ядре оператора  $(D_\beta(\zeta_2) - 1)$  только постоянные по всем временам функции, то применим тот же аргумент, что и в случае с КП для доказательства того, что  $\partial_{j\gamma}b_{i\alpha} - \partial_{i\alpha}b_{j\gamma} = 0$ , это значит, что мы можем ввести  $\tau$  такое что  $b_{i\alpha} = \partial_{i\alpha} \log \tau$ . Гау функция определена с точностью до умножения на  $c(z)$ , однако эту неоднозначность можно спрятать в определение функции Бейкера-Ахиезера, которая определена тоже с точностью до умножения на постоянную, по всем временам матрицу, зависящую только от  $z$ .

Пользуясь 3.44 определим  $\tau_{\alpha\beta} = \tau W_{1,\alpha\beta}$  и

$$W_{\alpha\beta}(z; \mathbf{t}) = \frac{1}{z} \frac{D_\beta(z)\tau_{\alpha\beta}(\mathbf{t})}{\tau(\mathbf{t})}, \quad \alpha \neq \beta. \quad (3.52)$$

Если мы обозначим  $t_i = \frac{1}{n} \sum_\alpha t_{i\alpha}$  так что бы  $\partial_n = \sum_\alpha \partial_{n\alpha}$  и будем интересоваться только зависимостью от  $t_n$ , мы получим так называемую иерархию матричного КП.



# Глава 4

## Основные результаты

### 4.1 Иерархия КП

Эта диссертация продолжает серию работ, начатую с (Airault et al. [1977]), где авторы рассмотрели сингулярные решения уравнения КдФ и показали, что его полюса регулируются динамикой кубического гамильтониана системы Калоджеро-Мозера в специальном локусе, где  $H_2$  равно нулю. Следуя известным результатам Кричевера (Krichever [1978]) и (Krichever [1980]), где он показал, что связь между полюсными решениями нелинейных уравнений в частных производных и многочастичными системами становится более естественной для уравнения КП. Шиота в (Shiota [1994]) обобщил этот результат на всю иерархию для рационального случая. Он показал, что полюса рациональных решений иерархии КП эволюционируют относительно времени КП  $t_m$  как частицы рациональной модели Калоджеро-Мозера, под действием Гамильтониана  $H_m = \text{tr} L^m$  с матрицей  $L$  рационального Калоджеро-Мозера (1.26).

Позже этот результат был обобщен в работах (Haine [2007]) и (Zabrodin [2020]) на тригонометрические решения с гамильтонианами следующего вида, определяющими динамику по временам

$$H_m = \frac{1}{2(m+1)\gamma} \text{tr} ((L + \gamma I)^{m+1} - (L - \gamma I)^{m+1})$$
 где  $L$  – матрица Лакса для тригонометрической системы Калоджеро-Мозера (1.28).

Глава 4 (Prokofev and Zabrodin [2021b]) посвящена доказательству наиболее общей версии этого утверждения. В ней рассматривается эллиптическое реше-

ние иерархии в виде

$$\tau(x, \mathbf{t}) = \prod_{i=1}^N \sigma(x - x_i(\mathbf{t})). \quad (4.1)$$

Доказано, что (4.1) решает (2.11) только и если только эволюция  $x_i$  по времени  $t_m$  подчинена Гамильтонову потоку гамильтониана

$$H_m = \operatorname{res}_{z=\infty} (z^m \lambda(z)) \quad (4.2)$$

где  $\lambda(z)$  определяется уравнением

$$\det(L(\lambda) - (z + \zeta(\lambda)I)) = 0 \quad (4.3)$$

с эллиптической матрицей Лакса

$$L_{jk} = -p_j \delta_{jk} - (1 - \delta_{jk}) \Phi(x_j - x_k, \lambda). \quad (4.4)$$

Оказывается, что существует единственное решение уравнения (4.3) когда  $z \rightarrow \infty$  и это решение и определяет функцию  $\lambda(z)$

Кроме этого с помощью нетривиальных вычислений показано, что данные решения вырождаются в рациональный и тригонометрический пределы с правильными формулами, полученными ранее.

## 4.2 Иерархия двумеризованной цепочки Тоды

Динамика полюсов эллиптических решений для двумеризованной цепочки Тоды и мКП изучалась в (Krichever and Zabrodin [1995]). Было показано, что полюса решений двигаются как частицы в интегрируемой модели Руйсенаарса-Шнайдера (Ruijsenaars and Schneider [1986]) которая представляет из себя релятивистское обобщением системы Калоджеро-Мозера. Первым результатом расширения этого соответствия до уровня иерархий (в рациональном случае) была работа (Iliev [2007]): как и с КП эволюция полюсов вдоль времени  $t_k$  иерархии мКП определяется старшим Гамильтонианом  $-\operatorname{tr} L^k$  системы Руйсенаарса-

Шнайдера

В статье (Prokofev and Zabrodin [2019]) содержится обобщение этого результата. В нем изучается решение билинейного интегрального уравнения для двумеризованной цепочки Тоды (3.35) с тригонометрической тау-функцией вида

$$\tau(x, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = \exp\left(-\sum_{k \geq 1} kt_k t_{-k}\right) \prod_{i=1}^N (e^{2\gamma x} - e^{2\gamma x_i(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)}). \quad (4.5)$$

Показано, что эволюция  $x_i$  по времени  $t_m$  определяется Гамильтонианом

$$H_m = -\frac{\sinh(m\gamma\eta)}{m\gamma\eta} \text{tr}(L)^m \quad (4.6)$$

как для положительных так и для отрицательных  $m$ . Тут

$$L_{ij} = \frac{\gamma\eta e^{\eta p_i}}{\sinh(\gamma(x_i - x_j - \eta))} \prod_{l \neq i} \frac{\sinh(\gamma(x_i - x_l + \eta))}{\sinh(\gamma(x_i - x_l))} \quad (4.7)$$

Тригонометрическая матрица модели Руйсенаарса-Шнайдера.

Обобщение до эллиптического случая составляет главу 5 диссертации (Prokofev and Zabrodin [2021a]) в ней рассматривается решение всей иерархии в виде

$$\tau(x, \mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-) = \exp\left(-\sum_{k \geq 1} kt_k t_{-k}\right) \prod_{i=1}^N \sigma(x - x_i(\mathbf{t}_+, \mathbf{t}_-)). \quad (4.8)$$

Для того что бы 4.8 было решением, надо что бы эволюция  $x_i$  по времени  $t_m$  определялась Гамильтонианом

$$H_m = \text{res}_{z=\infty} (z^{m-1} \lambda(z)) \quad (4.9)$$

для  $m > 0$  или

$$H_m = \text{res}_{z=0} (z^{m-1} \lambda(z)) \quad (4.10)$$

для  $m < 0$ .

$\lambda(z)$  может быть найдена как решение уравнения

$$\det(L(\lambda) - z^{\eta\zeta(\lambda)}) = 0 \quad (4.11)$$

с эллиптической матрицей Лакса  $L$

$$L_{ij}(\lambda) = e^{p_i} \Phi(x_i - x_j - \eta, \lambda) \prod_{l \neq i} \frac{\sigma(x_i - x_l + \eta)}{\sigma(x_i - x_l)}. \quad (4.12)$$

Уравнение (4.11) имеет единственное решение вблизи  $z = \infty$ .

Нетривиальные вычисления проведенные в этой статье доказывают, что предел в тригонометрическом и рациональных случаях совпадает с уже известными ответами.

### 4.3 Matrix KP

Сингулярные (в общем случае эллиптические) решения матричного КП изучались в работе (Krichever and Zabrodin [1995]). В ней было показано, что временная зависимость параметров таких решений (параметров вроде координат полюсов и неких внутренних степеней свободы) от  $t_2$  изоморфна динамике спинового обобщения системы Калоджеро-Мозера (Система Гиббонса-Хермсена (Gibbons and Hermsen [1984]). Обобщение этого результата на всю иерархию было получено в работе (Pashkov and Zabrodin [2018]) для рациональных решений. Как оказалось, динамика по времени  $t_m$  определяется Гамильтонианом  $H_m = \text{tr} L^m$ .

Тригонометрическая версия этого результата рассматривается в статье (Prokofev and Zabrodin [2020]). В ней построены тригонометрические решения всей иерархии. Доказано, что

$$\tau = \prod_{i=1}^N (e^{2\gamma x} - e^{2\gamma x_i(t)}) \quad (4.13)$$

и

$$W_{1,\alpha\beta} = S_{\alpha\beta} - \sum_i \frac{2\gamma e^{2\gamma x_i(t)} a_i^\alpha(\mathbf{t}) b_i^\beta(\mathbf{t})}{e^{2\gamma x} - e^{2\gamma x_i(t)}} \quad (4.14)$$

задают решения иерархии если динамика  $x_i(\mathbf{t})$ ,  $a_i^\alpha(\mathbf{t})$ ,  $b_i^\alpha(\mathbf{t})$  по времени  $t_m$  задается Гамильтонианом

$$H_m = \frac{1}{2(m+1)\gamma} \text{tr} \left( (L + \gamma I)^{m+1} - (L - \gamma I)^{m+1} \right) \quad (4.15)$$

где

$$L_{jk} = -p_j \delta_{jk} - (1 - \delta_{jk}) \frac{\gamma \sum b_j^\alpha a_k^\alpha}{\sinh(\gamma(x_j - x_k))} \quad (4.16)$$

с ненулевыми скобками Пуассона  $\{x_i, p_j\} = \delta_{ij}$  и  $\{a_i^\alpha, b_j^\beta\} = \delta_{\alpha\beta} \delta_{ij}$ .

Глава 6 (Prokofev and Zabrodin [2021c]) содержит дальнейшее обобщение на случай эллиптического решения.

$$\tau = \prod_{i=1}^N \sigma(x - x_i(\mathbf{t})) \quad (4.17)$$

и

$$W_{1,\alpha\beta} = S_{\alpha\beta} - \sum_i a_i^\alpha(\mathbf{t}) b_i^\beta(\mathbf{t}) \zeta(x - x_i(\mathbf{t})) \quad (4.18)$$

Решение матричного КП, если динамика полюсов и спинов определяется Гамильтонианом

$$H_m = \text{res}_{z=\infty} (z^m \lambda(z)) \quad (4.19)$$

где  $\lambda(z) = \sum_\alpha \lambda_\alpha(z)$  и каждый  $\lambda_\alpha(z)$  разное решение уравнения

$$\det(L(\lambda_\alpha) - (z + \zeta(\lambda_\alpha))I) = 0 \quad (4.20)$$

с эллиптической матрицей Лакса

$$L_{jk} = -p_j \delta_{jk} - (1 - \delta_{jk}) \Phi(x_j - x_k, \lambda) \sum_\nu b_\nu^j a_\nu^k. \quad (4.21)$$

Оказывается, что (4.20) обладает  $n$  различными решениями вблизи  $z = \infty$  и каждое из этих решений  $\lambda_\alpha(z)$  является производящей функцией для  $H_{n\alpha}$ -Гамильтонианов, отвечающих динамике по  $t_{n\alpha}$ . Таким образом мы получили не просто соответствие между решением Матричного КП и спиновым Калоджером-Мозером, но соответствие между многокомпонентным КП и спиновым Калоджеро-Мозером.

В этой работе также получены рациональные и тригонометрические пределы.

## Результаты диссертации опубликованы в пяти статьях

1. V. Prokofev and A. Zabrodin. *Toda lattice hierarchy and trigonometric Ruijsenaars–Schneider hierarchy*. ("Иерархия решетки Тоды и тригонометрическая иерархия Руйсенарса–Шнайдера") Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical , 2019. doi:10.1088/1751-8121/ab520c
2. V. Prokofev and A. Zabrodin. *Matrix Kadomtsev Petviashvili Hierarchy and Spin Generalization of Trigonometric Calogero Moser Hierarchy*. ("Матричная иерархия Кадомцева–Петвиашвили и спиновое обобщение тригонометрической иерархии Калоджеро–Мозера") Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics , 2020. doi:10.1134/S0081543820030177
3. V. Prokofev and A. Zabrodin. *Elliptic solutions to the KP hierarchy and elliptic Calogero–Moser model*. ("Эллиптические решения иерархии КП и эллиптическая модель Калоджеро–Мозера") Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical, 2021b. doi:10.1088/1751-8121/ac0a3
4. V. Prokofev and A. Zabrodin. *Elliptic solutions to Toda lattice hierarchy and elliptic Ruijsenaars–Schneider model* . ("Эллиптические решения иерархии решетки Тоды и эллиптическая модель Руйсенарса–Шнайдера") Theoretical and Mathematical Physics , 2021a. doi:10.1134/S0040577921080080
5. V. Prokofev and A. Zabrodin. *Elliptic solutions to matrix KP hierarchy and spin generalization of elliptic Calogero–Moser model*. ("Эллиптические решения матричной иерархии КП и спиновое обобщение эллиптической

моделі Калоджеро-Мозера") Journal of Mathematical Physics, 2021c.  
doi:10.1063/5.0051713

# Литература

- H. Airault, P. McKean, and J. Moser. Rational and elliptic solutions of the Korteweg-de Vries equation and a related many-body problem. *Communications on Pure and Applied Mathematics*, 1977. URL <https://doi.org/10.1002/cpa.3160300106>.
- J. Boussinesq. Essai sur la theorie des eaux courantes. ‘*l’Acad. des Sci. Inst. Nat. France*, 1877. URL <https://gallica.bnf.fr/ark:/12148/bpt6k56673076.texteImage>.
- H. W. Braden, A. Marshakov, A. Mironov, and A. Morozov. On Double-Elliptic Integrable Systems. 1. A Duality Argument for the case of SU(2). *Nuclear Physics B*, 2000. URL <https://arxiv.org/abs/hep-th/9906240>.
- F. Calogero. Solution of the one-dimensional N-body problem with quadratic and/or inversely quadratic pair potentials . *Journal of Mathematical Physics*, 1971. URL <https://aip.scitation.org/doi/10.1063/1.1665604>.
- F. Calogero. Exactly solvable one-dimensional many-body problems. *Lettere al Nuovo Cimento*, 1975. URL <https://doi.org/10.1007/BF02790495>.
- F. Calogero and C. Marchioro. Exact solution of a one-dimensional three-body scattering problem with two-body and/or three-body inverse-square potentials. *Journal of Mathematical Physics*, 1974. URL <https://aip.scitation.org/doi/10.1063/1.1666827>.
- E. d’Hoker and D. H. Phong. Order parameters, free fermions, and conservation laws for Calogero–Moser systems. *Asian Journal of Mathematics*, 1998. URL <https://arxiv.org/abs/hep-th/9808156>.
- L A Dickey. *Soliton Equations and Hamiltonian Systems*. WORLD SCIENTIFIC, 2nd edition, 2003. doi:10.1142/5108. URL <https://www.worldscientific.com/doi/abs/10.1142/5108>.
- L.A. Dickey. *Algebraic Aspects of Integrable Systems. Progress in Nonlinear Differential Equations and Their Applications*, volume 26, chapter On  $\tau$ -Functions of Zakharov–Shabat and Other Matrix Hierarchies of Integrable Equations. 1997. URL <https://arxiv.org/pdf/hep-th/9502063.pdf>.
- V. S. Dryoma. Analytic solution of the two-dimensional Korteweg-de Vries (KdV) equation. *Journal of Experimental and Theoretical Physics Letters*, 1974. URL [http://jetpletters.ru/ps/1782/article\\_27139.shtml](http://jetpletters.ru/ps/1782/article_27139.shtml).



- J. Gibbons and T. Hermsen. A generalisation of the Calogero–Moser system. *Physica D: Nonlinear Phenomena* , 1984. URL [https://doi.org/10.1016/0167-2789\(84\)90015-0](https://doi.org/10.1016/0167-2789(84)90015-0).
- L. Haine. KP Trigonometric Solitons and an Adelic Flag Manifold. *Symmetry, Integrability and Geometry: Methods and Applications*, 2007. URL <https://www.emis.de/journals/SIGMA/2007/015/>.
- P. Iliev. Rational Ruijsenaars–Schneider hierarchy and bispectral difference operators. *Physica D Nonlinear Phenomena* , 2007. URL <https://arxiv.org/abs/math-ph/0609011>.
- B. B. Kadomtsev and V. I. Petviashvili. On the stability of solitary waves in weakly dispersing media. *Dokl. Akad. Nauk SSSR*, 1970. URL <http://mi.mathnet.ru/dan35447>.
- Korteweg, D.J. and de Vries, G. On the change of form of long waves advancing in a rectangular canal and on a new type of long stationary wave . *The London, Edinburgh, and Dublin Philosophical Magazine and Journal of Science*, 1895. URL <https://www.tandfonline.com/doi/abs/10.1080/14786449508620739>.
- I. Krichever and A. Zabrodin. Spin generalization of the Ruijsenaars–Schneider model, non-abelian 2D Toda chain and representations of Sklyanin algebra. *Russian Mathematical Surveys* , 1995. URL <http://mi.mathnet.ru/eng/umn1121>.
- I. M. Krichever. Rational solutions of the Kadomtsev — Petviashvili equation and integrable systems of N particles on a line. *Functional Analysis and Its Applications*, 1978. URL <https://doi.org/10.1007/BF01077570>.
- I. M. Krichever. Elliptic solutions of the Kadomtsev–Petviashvili equation and integrable systems of particles. *Functional Analysis and Its Applications*, 1980. URL <https://doi.org/10.1007/BF01078304>.
- P.D. Lax. Integrals of Nonlinear Equations of Evolution and Solitary Waves . *Communications on Pure and Applied Mathematics*, 1968. URL <https://doi.org/10.1002/cpa.3160210503>.
- R. M. Miura, C.S. Gardner, and M.D. Kruskal. Korteweg-de Vries Equation and Generalizations. II. Existence of Conservation Laws and Constants of Motion. *Journal of Mathematical Physics*, 1968. URL <https://doi.org/10.1063/1.1664701>.
- Moser, J. Three integrable Hamiltonian systems connected with isospectral deformations. *Advances in Mathematics*, 1974. URL [https://doi.org/10.1016/0001-8708\(75\)90151-6](https://doi.org/10.1016/0001-8708(75)90151-6).
- V. Pashkov and A. Zabrodin. Spin generalization of the Calogero–Moser hierarchy and the matrix KP hierarchy. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical* , 2018. URL <https://iopscience.iop.org/article/10.1088/1751-8121/aabd9c>.

- V. Prokofev and A. Zabrodin. Toda lattice hierarchy and trigonometric Ruijsenaars–Schneider hierarchy . *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical* , 2019. doi:[10.1088/1751-8121/ab520c](https://doi.org/10.1088/1751-8121/ab520c).
- V. Prokofev and A. Zabrodin. Matrix Kadomtsev Petviashvili Hierarchy and Spin Generalization of Trigonometric Calogero Moser Hierarchy. *Proceedings of the Steklov Institute of Mathematics* , 2020. doi:[10.1134/S0081543820030177](https://doi.org/10.1134/S0081543820030177).
- V. Prokofev and A. Zabrodin. Elliptic solutions to Toda lattice hierarchy and elliptic Ruijsenaars-Schneider model . *Theoretical and Mathematical Physics* , 2021a. doi:[10.1134/S0040577921080080](https://doi.org/10.1134/S0040577921080080).
- V. Prokofev and A. Zabrodin. Elliptic solutions to the KP hierarchy and elliptic Calogero–Moser model . *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical* , 2021b. doi:[10.1088/1751-8121/ac0a3](https://doi.org/10.1088/1751-8121/ac0a3).
- V. Prokofev and A. Zabrodin. Elliptic solutions to matrix KP hierarchy and spin generalization of elliptic Calogero-Moser model . *Journal of Mathematical Physics* , 2021c. doi:[10.1063/5.0051713](https://doi.org/10.1063/5.0051713).
- D. Rudneva and A. Zabrodin. Dynamics of poles of elliptic solutions to the BKP equation. *Journal of Physics A: Mathematical and Theoretical*, 2020. URL <https://arxiv.org/abs/1903.00968>.
- S. N. M. Ruijsenaars and H. Schneider. A new class of integrable systems and its relation to solitons. *Annals of Physics* , 1986. URL <https://www1.maths.leeds.ac.uk/~siru/papers/p27.pdf>.
- J. S. Russel. Report on Waves. *Report of the 14th Meeting of the British Association for the Advancement of Science*, 1844.
- Mikio Sato. Soliton equations as dynamical systems on infinite dimensional grassmann manifold. In Hiroshi Fujita, Peter D. Lax, and Gilbert Strang, editors, *Nonlinear Partial Differential Equations in Applied Science; Proceedings of The U.S.-Japan Seminar, Tokyo, 1982*, volume 81 of *North-Holland Mathematics Studies*, pages 259–271. North-Holland, 1983. URL <https://www.sciencedirect.com/science/article/pii/S0304020808720966>.
- T. Shiota. Calogero–Moser hierarchy and KP hierarchy. *Journal of Mathematical Physics*, 1994. URL <https://aip.scitation.org/doi/10.1063/1.530713>.
- B. Sutherland. Exact Results for a Quantum Many-Body Problem in One Dimension. II. *Physical review A* , 1972. URL <https://journals.aps.org/prabstract/10.1103/PhysRevA.5.1372>.
- I. M. Toda. Vibration of a Chain with Nonlinear Interaction. *Journal of the Physical Society of Japan* , 1967a. URL <https://journals.jps.jp/doi/10.1143/JPSJ.22.431>.

- I. M. Toda. Wave Propagation in Anharmonic Lattices. *Journal of the Physical Society of Japan*, 1967b. URL <https://journals.jps.jp/doi/10.1143/JPSJ.23.501>.
- K. Ueno and K. Takasaki. Toda Lattice Hierarchy . *Advanced Studies in Pure Mathematics*, 1984. URL <https://doi.org/10.2969/aspm/00410001>.
- A. Zabrodin. KP hierarchy and trigonometric Calogero–Moser hierarchy. *Journal of Mathematical Physics*, 2020. URL <https://aip.scitation.org/doi/10.1063/1.5120344>.
- V.E. Zakharov and L.D. Fadeev. Korteweg–de Vries equation: A completely integrable Hamiltonian system . *Functional Analysis and Its Applications*, 1971. URL <http://mi.mathnet.ru/eng/faa2612>.